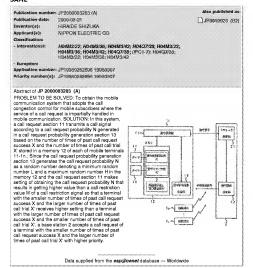
METHOD FOR CONTROLLING CALL CONGESTION FOR MOBILE SUBSCRIBER AND MOBILE COMMUNICATION SYSTEM ADOPTING THE SAME



(19)日本国特許庁(JP)

識別記具

(51) Int C17

(12) 公開特許公報(A)

(II)特許出願公開番号 特開2000-83283

(P2000-83283A) (43)公開日 平成12年3月21日(2000, 3, 21)

テーマコート*(<u>余表</u>)

(or) mic.Cr.		mer/hiter.	1 1			1 17 1 (35-43)
H04Q	7/38		H 0 4 B	7/26	109A	5K019
H 0 4 M	3/22		H04M	3/22	С	5 K 0 2 4
	3/36			3/36	В	5 K 0 6 7
	3/42			3/42	E	
			H04B	7/26	109K	
			審查酬	求有	請求項の数7	OL (全 12 頁)
(21) 出願番号		特顧平10-252696	(71) 出願人		237 (気株式会社	
(22)出願日		平成10年9月7日(1998.9.7)		東京都	港区芝五丁目7番	1号
			(72)発明者	平出	静	
				東京都	港区芝五丁目7番	1号 日本電気株
				式会社	内	
			(74)代理人	100071	272	
				弁理士	後藤 洋介 (外1名)
			Fターム(参考) 5H	019 BA45 BB24 EA	D1 EA11
				5H	024 AA64 CC11 CG	01

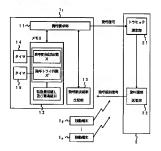
FΙ

(54) 【発明の名称】 移動体加入者用発呼幅輪制御方法及びそれを適用した移動体通信システム

(57)【要約】

【課題】 移動体通信に際して発呼要求のサービスを平 等に扱い得る移動体加入者用発呼輻輳制御を適用した移 動体通信システムを提供すること。

【解決手段】 このシステムでは、移動燃末11~11 においてメモリ12に配修された過去の窓呼要束成功回 数又及び郊畔トライ回数X* に基づいて窓呼呼栗未職率生 起部13で生起した発呼栗未確率Nに従って発呼吸来部 11が発呼信号を送信する。発呼要未確率も起第13で は発呼要未確率Nをメモリ12の息数最低は反び最高 値任を表わす混散値として生起し、発呼要未確11では 急呼要未確率Nが発呼扱期信号の発呼援制能私よりも大 さい結果が得られる設定を発呼要束成功回数Xが少なく て発呼トライ回数X*が多いものがその反対わものより も高くなるように行うため、基地局2では発呼要束を過 去の所定時間の発呼要未成功回数Xが少なくて発呼トライ回数X*が多いものから優先的に受け付ける



5K067 DD23 EE02 EE10 GG01 HH12 HH23 KK15 【特許請求の範囲】

【請求項1】 移動無線通信による複数の移動体加入者 からの発呼要求に対して通信トラヒック特性に応じた発 呼規制を行う移動体加入者用発呼輻輳制御方法におい て、前記複数の移動体加入者からの前記発呼要求を過去 の所定時間における該発呼要求が成功した回数を示す発 呼要求成功回数が少なく、且つ該発呼要求した回数を示 す発呼トライ回数が多いものから優先的に受け付けるこ とを特徴とする移動体加入者用発呼輻輳制御方法。

1

【請求項2】 請求項1記載の移動体加入者用発呼輻輳 制御方法において、前記発呼要求成功回数及び前記発呼 トライ回数に広じて発呼要求確率の乱数最低値及び最高 値を分け、該発呼要求成功回数が少なくて該発呼トライ 回数が多いものの方が該発呼要求成功回数が多くて該発 呼トライ回数の少ないものよりも該発呼要求確率が前記 発呼規制で設定される発呼規制値より大きい結果が得ら れる場合を高くすることを特徴とする移動体加入者用発 呼輻輳制御方法。

【請求項3】 移動無線通信による発呼要求を発呼信号 る前記発呼要求に対して通信トラヒック特性に応じて発 呼規制値に基づく発呼規制を行うと共に、前記複数の移 動端末の特定のものに対する該発呼規制の結果報知を発 呼規制信号の送出により行う基地局とを備えた移動体通 信システムにおいて、前記複数の移動端末は、過去にお ける前記発呼要求が成功した回数を示す発呼要求成功回 数及び該発呼要求した回数を示す発呼トライ回数に基づ いて生起した発呼要求確率に従って前記発呼信号の送信 又は発呼拒否メッセージの出力を行い、前記基準局は、 前記祭呼信号による前記祭呼要求を過去の所定時間にお 30 げられる。 ける前記祭呼要求成功回数が少なくて前記祭呼トライ回 数が多いものから優先的に受け付けることを特徴とする 移動体通信システム。

【請求項4】 請求項3記載の移動体通信システムにお いて、前記複数の移動端末は、前記発呼要求成功回数及 び前記発呼トライ回数を記憶するメモリと、前記発呼要 求成功回数及び前記発呼トライ回数に基づいて発呼要求 確率を生起する発呼要求確率生起部と、前記発呼要求成 功回数及び前記発呼トライ回数の前記メモリに対する読 み書きを行うと共に、前記発呼要求確率に従った前記発 呼信号の送信又は発呼拒否メッセージの送信を行う発呼 要求部とを備えたことを特徴とする移動体通信システ

【請求項5】 請求項4記載の移動体通信システムにお いて、前記メモリは、前記発呼要求成功回数及び前記発 呼トライ回数の直前のものに応じて定める乱数最低値及 び最高値を記憶することを特徴とする移動体通信システ

【請求項6】 請求項5記載の移動体通信システムにお

時間の単位で信号数を数えて通信トラヒックを測定した 測定値が所定値以上になった場合に前記発呼規制信号を 送信し、前記複数の移動端末では、前記発呼要求部が前 記発呼規制信号から前記発呼規制値を検出設定し、前記 発呼要求確率生記部が前記発呼要求確率を前記発呼提制 値に従って前記発呼要求部により前記メモリから読み出 した前記乱数最低値及び最高値のものを表わす乱数値と して生起することを特徴とする移動体通信システム。 【請求項7】 請求項6記載の移動体通信システムにお

10 いて、前記発呼要求部は、前記発呼要求確率が前記発呼 規制値よりも大きい結果が得られる設定を、前記発呼要 求成功回数が少なて前記発呼トライ回数が多いものの方 が該発呼要求成功回数が多くて該発呼トライ回数の少な いものよりも高くなるように行うことを特徴とする移動 体通信システム。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、主として移動体通 信に際して移動体加入者による発呼要求に対して通信ト の送出により行う複数の移動端末と、前記発呼信号によ 20 ラヒック特性に応じた発呼規制を行うために用いられ、 移動体加入者の過去の発呼要求成功回数及び発呼要求回 数を利用した移動体加入者用発呼輻輳制御方法及びそれ を適用した移動体通信システムに関する。

【従来の技術】従来、移動体通信システムでは通信トラ ヒック特性に応じて発呼規制を行うために移動体加入者 用発呼輻輳制御を行っている。このような発呼輻輳制御 に関連する技術の一例としては、特開平4-37332 5号公報に開示された楽呼お上び位置登録提制方法が維

【0003】図7は、この発呼および位置登録規制方法 の動作手順を示したフローチャートである。ここでは、 移動端末(PS)において基地局からの発呼と位置登録 を規制すべき規制信号を受信することにより、発呼又は 位置登録の要求が行われ、先ず発呼要求であるか位置登 録の要求であるかの判断を位置登録要求であるか否かの 判定 (ステップS1) により行い、この結果、位置登録 要求でない (発呼要求である) ときには移動端末 (P S) 内のメモリを読み出して発呼規制値Mを設定 (ステ

40 ップS2) し、位置登録要求であったときには位置登録 規制信号を受信して位置登録規制値Mを設定(ステップ S3) し、何れの場合もその後は0.100%のランダ ムな乱数値N(発呼要求確率又は位置登録要求確率)を 生起 (ステップS4) する。

【0004】次に、N>Mであるか否かを判定(ステッ プS5) し、その結果、N>Mであれば発呼又は位置登 録要求信号の送信 (ステップS6) を行うようにする が、N>Mでなれけば (N≤Mであれば) 再度位置登録 要求であるか否かの判定 (ステップS7) する。この結 いて、前記基地局は、前記祭呼信号の受信に際して所定 50 果、位置登録要求でない(発呼要求である)ときには発 呼拒否メッセージ (ステップS8) を出力するが、位置 登録要求であったときには特定時間待機(ステップS 9) してから再度位置登録規制信号を受信して位置登録 規制値Mを設定 (ステップS3) する処理の前に戻る。 【0005】即ち、ここでの発呼および位置登録規制の 場合、移動端末は基地局からの発呼規制信号を受信し、 規制エリアに在圏中に発呼するときは自ら発生した乱数 値と基地局からの発呼規制値とを比較して発呼の是非を 判断する処理を行う。

技術としては、例えば特開平4-373328号公報に 開示された位置登録ふくそう制御方法が挙げられる。

【0007】因みに、一般的な移動体通信システムに関 連する周知技術としては、例えば特開平8-28936 7号公報に開示されたものが挙げられる。この移動体通 信システムでは、基地局で優先度の高い発呼要求を特定 の移動局から受信した場合、その移動局との通信を確保 するために、セル内の移動局全部に対する信号伝送速度 を低下させることによって収容し得る移動局数を増加さ せる伝送処理を行っている。

[00008]

【発明が解決しようとする課題】上述した発呼輻輳制御 に関連する発呼および位置登録規制方法の場合、規制中 における発呼に関して全ての発呼が同じ扱いであるた め、移動端末内で発生させる乱数値の出方次第で加入者 (移動局) によっては多数回に及んで発呼要求が拒否さ れる可能性があったり、或いは反対に特定の加入者によ っては多数回に及んで発呼要求が成功する可能性がある ことにより、サービスが不平等になってしまうという間 関がある。

【0009】因みに、こうしたサービスの不平等の問題 は、例えば上述したような移動体通信システムにおける 基地局側の伝送処理によっては、通信機能が煩雑になる ために対策し難いものとなっている。

【0010】本発明は、このような問題点を解決すべく なされたもので、その技術的課題は、移動体通信に際し て発呼要求のサービスを平等に扱い得る移動体加入者用 発呼輻輳制御方法及びそれを適用した移動体通信システ ムを提供することにある。

[0011]

【課題を解決するための手段】本発明によれば、移動無 線通信による複数の移動体加入者からの発呼要求に対し て通信トラヒック特性に応じた発呼規制を行う移動体加 入者用発呼輻輳制御方法において、複数の移動体加入者 からの発呼要求を過去の所定時間における該発呼要求が 成功した回数を示す発呼要求成功回数が少なく、且つ該 発呼要求した回数を示す発呼トライ回数が多いものから 優先的に受け付ける移動体加入者用発呼輻輳制御方法が 得られる。

【0012】この移動体加入者用発呼輻輳制御方法にお 50 る。

いて、発呼要求成功回数及び発呼トライ回数に応じて発 呼要求確率の乱数最低値及び最高値を分け、該発呼要求 成功回費が少なくて該登呼トライ回費が多いものの方が 該発呼要求成功回数が多くて該発呼トライ回数の少ない ものよりも該発呼要求確率が発呼規制で設定される発呼 規制値より大きい結果が得られる場合を高くすることは 好ましい。

【0013】一方、本発明によれば、移動無線通信によ る発呼要求を発呼信号の送出により行う複数の移動端末 【0006】尚、発呼輻輳制御に関連するその他の周知 10 と、発呼信号による発呼要求に対して通信トラヒック特 性に応じて発呼規制値に基づく発呼規制を行うと共に、 複数の移動端末の特定のものに対する該登呼規制の結果 報知を発呼規制信号の送出により行う基地局とを備えた 移動体通信システムにおいて、複数の移動端末は、過去 における発呼要求が成功した回数を示す発呼要求成功回 数及び該発呼要求した回数を示す発呼トライ回数に基づ いて生起した発呼要求確率に従って発呼信号の送信又は 発呼拒否メッセージの出力を行い、基地局は、発呼信号 による発呼要求を過去の所定時間における発呼要求成功 20 回数が少なくて発呼トライ回数が多いものから優先的に 受け付ける移動体通信システムが得られる。

【0014】他方、本発明によれば、上記移動体通信シ ステムにおいて、複数の移動端末は、発呼要求成功回数 及び発呼トライ回数を記憶するメモリと、発呼要求成功 回数及び発呼トライ回数に基づいて発呼要求確率を生起 する発呼要求確率生起部と、発呼要求成功回数及び発呼 トライ回数のメモリに対する読み書きを行うと共に、発 呼要求確率に従った発呼信号の送信又は発呼拒否メッセ ージの出力を行う発酵要求部とを備えた移動体通信シス 30 テムが得られる。

【0015】又、本発明によれば、上記移動体通信シス テムにおいて、メモリは、発呼要求成功回数及び発呼ト ライ回数の直前のものに応じて定まる乱数最低信及び最 高値を記憶する移動体通信システムが得られる。

【0016】更に、本発明によれば、上記移動体通信シ ステムにおいて、基地局は、発呼信号の受信に際して所 定時間の単位で信号数を数えて通信トラヒックを測定し た測定値が所定値以上になった場合に発呼規制信号を送 信し、複数の移動端末では、発呼要求部が発呼規制信号 40 から発呼規制値を検出設定し、発呼要求確率生起部が発 呼要求確率を発呼提制値に従って発呼要求部によりメモ

リから読み出した乱数最低値及び最高値のものを表わす 乱数値として生記する移動体通信システムが得られる。 【0017】加えて、本発明によれば、上記移動体通信 システムにおいて、発呼要求部は、発呼要求確率が発呼 規制値よりも大きい結果が得られる設定を発呼要求成功 回数が少なくて発呼トライ回数が多いものの方が該発呼 要求成功回数が多くて該発呼トライ回数の少ないものよ りも高くなるように行う移動体通信システムが得られ

[0018]

【発明の実施の形態】以下に実施例を挙げ、本発明の移 動体加入者用発呼輻輳制御方法及びそれを適用した移動 体通信システムについて、図面を参照して詳細に説明す

【0019】最初に、本発明の移動体加入者用発呼輻輳 制御方法の概要について簡単に説明する。この移動体加 入者用発呼輻輳制御方法は、移動無線通信による複数の 移動体加入者からの発呼要求に対して通信トラヒック特 性に応じた発呼規制を行う際、複数の移動体加入者から 10 制送信部22とを備える。 の発呼要求を過去の所定時間における発呼要求が成功し た回数を示す発呼要求成功回数が少なく、目の発呼要求 した同数を示す発呼トライ同数が多いものから優先的に 受け付けるものである。

【0020】但し、ここでは発呼要求成功回数及び発呼 トライ回数に応じて発呼要求確率の乱数最低値及び最高 値を分け、発呼要求成功回数が少なくて発呼トライ回数 が多いもの (加入者) の方が発呼要求成功回数が多くて 発呼トライ回数の少ないもの (加入者) よりも発呼要求 確率が発呼規制で設定される発呼規制値より大きい結果 20 が得られる場合を高くする。これにより、上述した優先 的な受け付けが適確に行われるようになり、移動体通信 に際して発呼要求のサービスを平等に扱い得るものとな

【0021】図1は、このような移動体加入者用発呼幅 轉制御方法を適用した一実施例に係る移動体通信システ ムの基本構成を示したブロック図である。この移動体通 信システムは、移動無線通信による発呼要求を発呼信号 の送出により行う複数の移動端末11~1nと、発呼信 号による発呼要求に対して通信トラヒック特性に応じて 祭呼規制値Mに基づく祭呼規制を行うと共に、複数の移 動端末11~1nの特定のものに対する発呼規制の結果 報知を発呼規制信号の送出により行う基地局2とを備え た基本構成において、複数の移動端末11~1n は、過 去における発呼要求が成功した回数を示す発呼要求成功 回数X及び発呼要求した回数を示す発呼トライ回数X ^{*} に基づいて生起した発呼要求確率Nに従って発呼信号の 送信又は発呼拒否メッセージの出力を行い、基地局2 は、発呼信号による発呼要求を過去の所定時間における 発呼要求成功回数Xが少なくて発呼トライ回数X が多 いものから優先的に受け付ける。

【0022】即ち、ここでの複数の移動端末11~1n (但し、ここでは図示されるように一つの移動端末11 のみの構成を説明する)は、第1のタイマ14によって 管理される発呼要求成功回数 X 及び第2のタイマ15 に よって管理される発呼トライ回数X ~ を記憶するメモリ 12と、発呼要求成功回数 X 及び発呼トライ回数 X ~ に 基づいて発呼要求確率Nを生記する発呼要求確率生記部 13と、発呼要求成功回数 X 及び発呼トライ回数 X ´の 率Nに従った発呼信号の送信又は発呼拒否メッセージの 送信を行う発呼要求部11とを備えている。更に、ここ でのメモリ12は、発呼要求成功回数X及び発呼トライ 回数X´の直前のものに応じて定まる乱数最低値L及び 最高値目を記憶している。

【0023】基地局2は、発呼信号の受信に際して所定 時間の単位で信号数を数えて通信トラヒックを測定して 測定値を出力するトラヒック測定部21と、測定値が所 定値以上になった場合に発呼規制信号を送信する発呼規

【0024】これにより、移動端末11では、発呼要求 部11が発酵機制信号から発酵規制信Mを輸出設定し、 発呼要求確率生起部13が発呼要求確率Nを発呼規制値 Mに従って発呼要求部11によりメモリ12から読み出 した乱放最低値L-最高値H (=M) %のものを表わす 乱数値として生起する。又、発呼要求部11は、発呼要 求確率Nが発呼規制値Mよりも大きい結果が得られる設 定を発呼要求成功回数Xが少なくて発呼トライ回数X「 が多いもの (加入者) の方が発呼要求成功回数 X が多く て発呼トライ回数X ´の少ないもの(加入者)よりも高

くなるように行う。 【0025】この移動体通信システムでは、基地局2に おいて配下の複数の移動端末11~1nから送信される 発呼信号を受信すると、トラヒック測定部21が所定時 間の単位で信号数を数えて通信トラヒックを測定する。 その測定値は発呼規制送信部22に伝送され、ここで測 定値が所定値以上になった場合には発呼を規制すべき発 呼規制信号を送信する。図2は、基地局2から送信され る発酵規制信号の構成を例示したものである。発酵規制 30 信号には、発呼規制をしない時は規制無しを示す特定パ

含まれている。 【0026】この発呼規制信号を受信した移動端末1で は、発呼要求部11が発呼規制信号から発呼規制確率に より示される発呼規制値Mを検出して設定すると共に、 メモリ12から直前の発呼要求成功回数 X 及び発呼トラ イ回数X への読み出しを行い、発呼要求確率生起部13 による乱数最低値L-乱数最高値H (=M) %のランダ

ターンを示し、 規制があるときはその規制確率値を示す

発呼規制確率と送信元の固有情報を示す基準局番号とが

40 ムな数Nによる発呼要求確率Nを表わす乱数値の発生に 供するための乱数最低値L及び最高値H (=M) の読み 出しを行う。

【0027】ここでの発呼要求成功回数Xは発呼要求部 11が発呼要求信号を送信するとカウントアップされ、 発呼トライ回数X´は発呼要求があるとカウントアップ される。第1のタイマ14は、発呼要求成功回数Xがカ ウントアップされると動作を開始し、所定時間(例えば 5分間)を経過した場合には、割り込み処理によってメ モリ12上の発呼要求成功回数Xをリセットする。第2 メモリ12に対する読み書きを行うと共に、発呼要求確 50 のタイマ15は、発呼拒否メッセージが出力されると動

7 作を開始し、所定時間 (例えば5分間) に再発呼要求が ない場合には、メモリ12上の発呼トライ回数をX´を リヤットする.

【0028】乱数最低値L及び最高値Hは、直前の発呼 要求成功回数X及び最高値Hの発呼トライ回数X´に応 じて分けられて定められるようになっており、発呼要求 部11において発呼要求確率Nが発呼規制値Mより大き い結果が得られる場合は、発呼要求成功回数Xが少なく て発呼トライ回数X ´が多いもの(加入者)の方が発呼 の(加入者)よりも高くなるように設定されている。

【0029】乱数最低値し及び最高値日が決まると、乱 数発生器である発呼要求確率生起部13が動作して発呼 要求確率Nを発呼要求部11へ出力する。発呼要求部1 1では、発呼要求確率Nが発呼規制値Mより大きいとき には発呼信号を送信するが、小さいときには発呼拒否メ ッセージを出力する。

【0030】この結果、基地局2による発呼規制中の発 呼の扱いに関して、直前の発呼要求成功回数X及び発呼 トライ回数X ~ に応じた発呼要求確率Nの乱数最低値L 及び最高値日を使用することにより、基地局2側での複 数の移動端末11~1, からの発呼要求を発呼要求成功 回数Xが少なくて発呼トライ回数X ´が多いもの(加入 者) から優先的に受け付け、サービス性を向上させるこ とができる。

【0031】図3は、この移動体通信システムに備えら れる移動端末11~1。

を示したフローチャートである。

(ステップS5) を行う。

くなるように設定されている。

【0032】移動端末11~1n,1は、発呼要求に際し て先ず基地局2から報知される発呼規制信号を受信し、 規制がかかっているときにはその発呼規制値Mを検出設 定 (ステップS1) する。次に発呼要求部11は、メモ リ12から渦去の発呼要求成功回数Xの読み出し(ステ ップS2)と共に、発呼トライ回数X * の読み出し(ス テップS3)を行い、発呼トライ回数X をカウントア ップ (ステップS4) した後、発呼要求成功回数 X 及び 要求成功同数 X が多くて発呼トライ回数 X **の少かいも 10 **発呼トライ回数 X **に応じて到数最低値1.及び最高値円 (=M) %の容呼要求確率Nを表わす母数値を発生させ るための乱数最低値 L及び最高値H (=M) の読み出し

> 【0033】尚、ここでの乱数最低値L及び最高値H は、上述したように発呼要求成功回数X及び発呼トライ 回数X´に応じて定めるものとし、発呼要求確率Nが発 呼規制値Mより大きい結果が得られる場合も上述したよ うに発呼要求成功回数Xが少なくて発呼トライ回数X 1 が多いもの (加入者) の方が発呼要求成功回数 X が多く 20 て発呼トライ回数X ~ の少ないもの (加入者) よりも高

【0034】表1は、過去の発呼要求成功回数X及び発 呼トライ回数X´に応じた乱数最低値L及び最高値Hを 例示したものである。

[0035] 【表1】

ı	の発呼要求に際しての動作処理						
トライ回数		発呼成功	回数0回	発呼成功	回数1回	発呼成功回	数2回以上
	トライ回数	最低值L	最高鎮日	最低値L	最高値日	最低値L	最高值日
	1 🖭	0	100	0	5 0	0	2 5
	2 💷	1 0	100	10	6.0	1 0	4 0
	3 🗇	2 0	100	2 0	7.0	2 0	5 5
	4 🗆	3 0	100	3 0	8.0	3 0	7.0
	5 🖂	4 0	100	40	9 0	4 0	8.5
	6回以上	5 0	100	50	100	5 0	100

乱数最低値し及び最高値日が決まると、発呼要求部11 は乱数発生器である発呼要求確率生起部13を動作させ る。これにより、発呼要求確率生起部13は乱数最低値 L及び最高値H (=M) %のランダムな数Nによる発呼 要求確率Nを生起(ステップS6)する。

【0036】発呼要求部11は、発呼要求確率Nを取得 し、設定した発呼規制値Mとの間で発呼要求確率N>発 呼規制債Mであるか否かを判定 (ステップS7) する。 この結果、発呼要求確率Nが発呼規制値Mより大きいと きには発呼要求を示す発呼信号の送信 (ステップS8) を行うが、発呼要求確率Nが発呼規制値M以下のときに は発呼拒否メッセージの出力 (ステップS15) を行

【0037】発呼信号の送信(ステップS8)後、通話 状態 (ステップS9) から終話状態 (ステップS10)

に到達すると、発呼要求部11は、発呼要求成功回数X のカウントアップ及び発呼トライ回数X´のリセット (ステップS11)を行う。

【0038】発呼要求成功回数Xがカウントアップされ 40 ると、第1のタイマ14の動作開始(ステップS12) となり、発呼要求部11では、第1のタイマ14におい て所定時間(例えば5分間)経過したか否かを判定(ス テップS13) し、経過していなければこの判定処理の 前に戻って待機するが、経過した場合には割り込み処理 によってメモリ12上の発呼要求成功回数Xをリセット (ステップS14) する。

【0039】一方、発呼拒否メッセージの出力(ステッ プS 1 5) 後、第2のタイマ 1 5 の動作開始 (ステップ S16) となり、発呼要求部11では、所定時間内で再 50 発呼要求が有るか否かを判定 (ステップS17) し、こ

の結果、再発呼要求が有れば窓呼規制信号を受信して発 呼規制能がを設定 (ステップS1) する処理の前に戻る が、再発所要求が無ければ窓のタイマ15において所 定時間 (例えば5分間) 経過したか否かを判定 (ステッ プS18) し、経過していなければこの判定処理の前に 戻って待機するが、経過した場合にはメモリ12上の時 ドトライ間数次 *をリセット (ステップS19) する。 【0040】 図4は、例えば移動端末11の一動作状態 の具体例を横聴の時間に対する縦軸の発呼要求の関係で 表わしたものつなる。

【0041】ここでは、発呼要求の1回目に関しては、 渦去の発呼要求成功回数Xが0回、発呼トライ回数X 1 が1回であるため、表1における乱数最低値L=0-1数最高値H100%の発呼要求確率Nを発生させ、発呼 要求確率Nが発呼規制値Mより小さい場合(発呼失敗) にあって、発呼拒否メッセージの出力となり、第2のタ イマ15始動 (所定時間後には停止する) により発呼ト ライ回数X´カウントアップとなる様子を示している。 【0042】又、発呼要求の2回目に関しては、第2の タイマ15が所定時間経過する前に再発呼要求があった 20 場合であり、過去の発呼要求成功回数Xが0回。発呼ト ライ回数X ´ が2回であるため、表1における乱数最低 値L=10-乱数最高値H100%の発呼要求確率Nを 発生させ、発呼要求確率Nが発呼規制値Mより小さい場 合(発呼失敗)にあって、発呼拒否メッセージの出力と なり、第2のタイマ15始動(所定時間後には停止す る)により発呼トライ回数X´カウントアップとなる様 子を示している。

【0044】加えて、発呼要米の4回目に関しては、満 生の発呼要求成功回数Xが1回、発呼トライ回数X * が 1回であるため、表1における温放最低低1-0−温放 最高値150%の発呼要求解率Nを発生させ、発呼要水 確率ドが等呼吸刺低が上りったい場合(発呼失敗)にあ って、発呼拒否メッセージの出力となり、第2のタイマ 15均衡 (所定時間後には終すする)により所定時間に 野発呼要米がない場合に割り込み処理によってメモリ1 2上の発呼トライ回数X をリセットする様子を示して

【0045】図5は、例えば移動端末1,の他の動作状態の具体例を横軸の時間に対する鍵軸の多呼吸来の関係で表わしたものである。ここでの動作は、先の図4に示した一動作の場合に対比されば、所定時間のリセット信号のタイミングをトリガルにフスキリ1との発呼要求成功回数X及び発呼トライ回数X *をリセットする点が異なっており、この場合には移動端末1,の構成やプロ2クシ南側を容易にするととができる。

【0046】関係では、関係で認明した移動機実11の他の動作状態で適用される遺去の発呼要求成功回数XX に、1回以上の場合とする)及び発呼トライロ製X でに応じた発酵要求権率Nの範囲 (通常トラヒックを覚に応じたもの)を幾つかの乱散意低度及び最高値の設定例として示したものであり、開図(a)は設定例1に関するもの。同図(b)は設定例2に設定例3に関するもの。同図(d)は改定例4に関するもの。同図(d)は改定例4に関するもの。同図(e)は改定例5に関するもの。同図(e)は改定例5に関するものである。

20 【0047】 ここでは、パラメータS焦、T低や幅W 1、W2の他、発呼トライ回数X「のKI回、P回を設定 すれば、任意の発呼要求成功回数Xについて、発呼トライ 可数X「に応じた発呼要求機率Nを表現することが可能であることを示しており、過去の発呼要求成功回数X が0回の場合にはS條=100となる。

は、最初に混放最高値目を発呼トライ回数X のK回以上から発呼トライ回数X に比例して増加させ、次に混 数最低値上を発呼トライ回数X のP回以上から発呼ト 30 ライ回数X に比例して増加させる場合を示している。 【0049】図6(b)の設定例2では、最初に混散最高値且を発呼トライ回数X のK回以上から発呼トライ回数X に比例して増加させ、次に混散最低値上を発呼トライ回数X に比例して増加させ、次に混散最低値上を発停トライ側数X のP回から直線的に増加させる場合を示

【0048】具体的に言えば、図6(a)の設定例1で

【0050】図6 (c) の設定例3では、最初に乱数最 高値Hについて発呼トライ回数X のK回から直線的に 増加させ、次に乱数最低値Lを発呼トライ回数X のP 回以上から発呼トライ回数X に比例して増加させる場 40 合を示している。

している。

【0051】図6(d)の設定例4では、最初に乱数最高値日について発呼トライ回数X の区回から直線的に 増加させ、次に乱数最低値Lを発呼トライ回数X の P 回から直線的に増加させる場合を示している。

【0052】図6(e)の設定例5では、最初に乱数最高値日について発呼トライ回数X の民回から階段状に 増加させ、次に乱数最低値しを発呼トライ回数X のP 回から階段状に増加させる場合を示している。

15 始動(所定時間後には終了する)により所定時間に 【0053】このうち、設定例1~4の4つのパターン 再発呼要求がない場合に割り込み処理によってメモリ1 50 については、パラメータS値、T値や幅W1, W2の

11

他、発呼トライ回数X´のK回、P回を移動端末11内 のメモリ12で記憶しておけば、通信トラヒック特性に 応じて4つのパターンのうちの一つを選択指定して用い ることができる。

【0054】因みに、表2の(a), (b), (c),

(d) は、それぞれ設定例1~4の4つのパターンに応

[0055]

【表2】

じたパラメータの例示したものである。

(a)						
発呼要求成功回數	S値	Κ回	模W1	T値	Pi	幅W2
0 🖾	100	0	0	5 0	5	5
1 🖾	5 0	5	5	50	10	5
2回以上	2 5	10	5	5 0	15	5

(b)						
発呼要求成功回数	S値	ΚΘ	幅W1	T値	PE	模W 2
0回	100	0	0	5.0	5	0
1四	5 0	5	5	50	10	0
2回以上	2 5	10	5	50	15	0

(6)						
発呼要求成功回數	S値	ΚØ	帳W1	丁値	P回	权W 2
0回	100	0	0	5 0	5	5
1 🛭	5 0	5	0	50	10	5
2回以上	2.5	10	0	5 0	15	5

発	呼要求成功回数	S値	ΚĐ	₩¥1	T链	PE	₩2
Г	0 🖾	100	0	0	5 0	5	0
Г	1 🖸	5 0	5	0	50	10	0
	2回以上	2 5	10	0	50	15	0

尚、ここでのパラメータについては、基地局2から報知 する発呼規制信号によって通信トラヒック特性に応じて ダイナミックに変更するようにしても良い。

[0056]

【発明の効果】以上に述べた通り、本発用の移動体加入 着用祭呼輻輳制御方法によれば、移動無幾通信による複 30 【図2】図1に示す移動体通信システムの基準局から送 数の移動体加入者からの発呼要求に対して通信トラヒッ ク特性に応じた発呼規制を行う際、複数の移動体加入者 からの発呼要求を過去の所定時間における発呼要求が成 功した回数を示す発呼要求成功回数及び発呼要求した回 数を示す発呼トライ回数に応じて発呼要求確率の乱数最 低値及び最高値を分け、発呼要求成功回数が少なくて発 呼トライ回数が多いもの(加入者)の方が発呼要求成功 回数が多くて発呼トライ回数の少ないもの(加入者)よ りも発呼要求確率が発呼規制で設定される発呼規制値よ り大きい結果が得られる場合を高くしているため、発呼 要求を確実に発呼要求成功回数が少なくて発呼トライ回 数が多いものから優先的に受け付けることができ、移動 体通信に際して発呼要求のサービスを平等に扱い得るよ うになる。又、この移動体加入者用発呼輻輳制御方法を 適用した移動体通信システムでは、移動端末が基地局か らの発呼規制信号を受信し、規制エリアに在圏中に発呼 をするときに自ら発生した乱数値と基地局からの発呼規 制値とを比較して発呼の是非を判断し、基地局から報知 する発呼規制値を通信トラヒック特性に応じてダイナミ ックに変更できるため、通信トラヒック特性に応じた最 50 【図7】従来の発呼輻輳測御に関連する発呼および位置

滴な発呼規制を具現できるようになる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の移動体加入者用発呼輻輳制御方法を適 用した一実施例に係る移動体通信システムの基本構成を 示したプロック図である。

信される発軽規制信号の構成を例示したものである。 【図3】図1に示す移動体通信システムに備えられる移 動端末の発呼要求に際しての動作処理を示したフローチ

ャートである。 【図4】図1に示す移動体通信システムに備えられる移 動端末の一動作状態の具体例を横軸の時間に対する縦軸

【図5】図1に示す移動体通信システムに備えられる移 動端末の他の動作状態の具体例を横軸の時間に対する縦

の発呼要求の関係で表わしたものである。

40 軸の発呼要求の関係で表わしたものである。

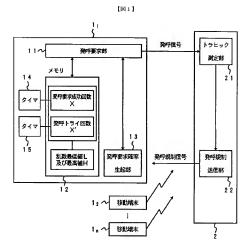
【図6】図5で説明した移動端末の他の動作状態で適用 される過去の発呼要求成功回数(但し、1回以上の場合 とする)及び発呼トライ回数に応じた発呼要求確率の範 囲(通信トラヒック特定に応じたもの)を幾つかの乱数 最低値及び最高値の設定例として示したものであり、

(a) は設定例1に関するもの、(b) は設定例2に関 するもの、(c) は設定例3に関するもの、(d) は設 定例4に関するもの。(e)は設定例5に関するもので ある.



13
登録規制方法の動作手順を示したフローチャートであ 1 2 メモリる。 1 3 発呼要求能率生起部る。 1 3 発呼要求能率生起部 1 4 1 5 タイマ 1 トラ ヒック制定部 2 2 海呼風研読者部 2 2 発呼風研読者部

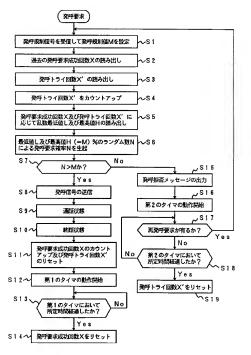
11 発呼要求部



【図2】

発呼規制確率	基地局番号





【図4】



【図5】



